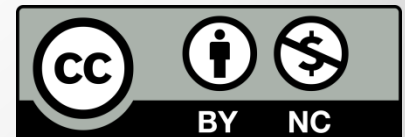


# Úvod do automatizace 06

Rozklad přenosu systému v parciální zlomky



# Matematické nástroje pro popis dynamických soustav

- Rozklad přenosu  $F(s) = \frac{M(s)}{N(s)}$  v parciální zlomky – různé kořeny jmenovatele
- Je-li dána funkce  $F(s)$

$$F(s) = \frac{M(s)}{N(s)} = \frac{M(s)}{k_0(s - s_1)(s - s_2)(s - s_3) * \dots}$$

- Kde kořeny jmenovatele  $s_1, s_2, s_3, \dots$  jsou různé, můžeme ji rozložit v součet parciálních zlomků

$$F(s) = \frac{K_1}{s - s_1} + \frac{K_2}{s - s_2} + \frac{K_3}{s - s_3} + \dots$$

Konstanty  $K_1, K_2, K_3, \dots$  určíme následujícím způsobem.

# Matematické nástroje pro popis dynamických soustav

$$F(s) = \frac{M(s)}{N(s)} = \frac{M(s)}{k_0(s - s_1)(s - s_2)(s - s_3) * \dots}$$

$$F(s) = \frac{K_1}{s - s_1} + \frac{K_2}{s - s_2} + \frac{K_3}{s - s_3} + \dots$$

Pro určení konstant použijeme obecný vzorec:

$$K_i = \left[ (s - s_i) \frac{M(s)}{N(s)} \right]_{s=s_i}$$

# Matematické nástroje pro popis dynamických soustav

Prakticky si ukážeme na příkladu

$$G(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)(s+3)}$$

**Kořeny jmenovatele:**

$$s_1 = -1$$

$$s_2 = -2$$

$$s_3 = -3$$

Rozklad v parciální zlomky

$$G(s) = \frac{K_1}{s+1} + \frac{K_2}{s+2} + \frac{K_3}{s+3}$$

Pro určení jednotlivých konstant  $K$  dosadíme do obecného vzorce:

$$K_i = \left[ (s - s_i) \frac{M(s)}{N(s)} \right]_{s=s_i}$$

# Matematické nástroje pro popisy dynamických soustav

$$K_1 = \left[ (s+1) \frac{M(s)}{N(s)} \right]_{s=-1} = \left[ \cancel{(s+1)} \frac{1}{(s+1)\cancel{(s+2)}(s+3)} \right]_{s=-1} = \left[ \frac{1}{(s+2)(s+3)} \right]_{s=-1} = \left[ \frac{1}{(-1+2)(-1+3)} \right] = \frac{1}{2} = 0,5$$

$$K_2 = \left[ (s+2) \frac{M(s)}{N(s)} \right]_{s=-2} = \left[ \cancel{(s+2)} \frac{1}{(s+1)\cancel{(s+2)}(s+3)} \right]_{s=-2} = \left[ \frac{1}{(s+1)(s+3)} \right]_{s=-2} = \left[ \frac{1}{(-2+1)(-2+3)} \right] = -1$$

$$K_3 = \left[ (s+3) \frac{M(s)}{N(s)} \right]_{s=-3} = \left[ \cancel{(s+3)} \frac{1}{(s+1)(s+2)\cancel{(s+3)}} \right]_{s=-3} = \left[ \frac{1}{(s+1)(s+2)} \right]_{s=-3} = \left[ \frac{1}{(-3+1)(-3+2)} \right] = \frac{1}{2} = 0,5$$

# Matematické nástroje pro popis dynamických soustav

- Příklad rozklad přenosu  $G(s) = \frac{M(s)}{N(s)}$  v parciální zlomky

$$G(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)(s+3)}$$

$$K_1 = 0,5;$$

$$K_2 = -1;$$

$$K_3 = 0,5$$

$$G(s) = \frac{K_1}{s+1} + \frac{K_2}{s+2} + \frac{K_3}{s+3} = \frac{0,5}{s+1} + \frac{-1}{s+2} + \frac{0,5}{s+3}$$

# Matematické nástroje pro popis dynamických soustav

- Rozklad přenosu  $F(s) = \frac{M(s)}{N(s)}$  v parciální zlomky – násobné kořeny jmenovatele
- Je-li dána funkce  $F(s)$

$$F(s) = \frac{M(s)}{N(s)} = \frac{M(s)}{k_0(s - s_1)^n(s - s_2)(s - s_3) * \dots}$$

- Kde  $s_1$  je  $n$ -násobný kořen,  
 $s_2, s_3 \dots$  kořeny různé jednonásobné, potom je rozklad :

$$F(s) = \frac{C_1}{s - s_1} + \frac{C_2}{(s - s_1)^2} + \dots + \frac{C_n}{(s - s_1)^n} + \frac{K_2}{s - s_2} + \frac{K_3}{s - s_3} + \dots$$

Konstanty  $C_1, C_2, C_n, K_2, K_3, \dots$  určíme následujícím způsobem.

# Matematické nástroje pro popis dynamických soustav

Konstanty  $C_1, C_2, C_n, K_2, K_3, \dots$  určíme následujícím způsobem.

$$F(s) = \frac{M(s)}{N(s)} = \frac{M(s)}{k_0(s - s_1)^n(s - s_2)(s - s_3) * \dots}$$

$$F(s) = \frac{C_1}{s - s_1} + \frac{C_2}{(s - s_1)^2} + \dots + \frac{C_n}{(s - s_1)^n} + \frac{K_2}{s - s_2} + \frac{K_3}{s - s_3} + \dots$$

$$K_i = \left[ (s - s_i) \frac{M(s)}{N(s)} \right]_{s=s_i}$$

Vzorec pro kořeny různé jednonásobné



# Matematické nástroje pro popisy dynamických soustav

Konstanty  $C_1, C_2, C_n, K_2, K_3, \dots$  určíme následujícím způsobem.

$$F(s) = \frac{M(s)}{N(s)} = \frac{M(s)}{k_0(s - s_1)^n(s - s_2)(s - s_3) * \dots}$$

$$F(s) = \frac{C_1}{s - s_1} + \frac{C_2}{(s - s_1)^2} + \dots + \frac{C_n}{(s - s_1)^n} + \frac{K_2}{s - s_2} + \frac{K_3}{s - s_3} + \dots$$

$$C_n = \left[ (s - s_i)^n \frac{M(s)}{N(s)} \right]_{s=s_i} \text{ Vzorec pro koeficient } C_n \text{ násobného kořenu}$$

$$C_{n-1} = \frac{1}{1!} \left\{ \frac{d}{ds} \left[ (s - s_i)^n \frac{M(s)}{N(s)} \right] \right\}_{s=s_i} \text{ Vzorec pro koeficient } C_{n-1} \text{ násobného kořenu}$$

# Matematické nástroje pro popis dynamických soustav

Konstanty  $C_1, C_2, C_n, K_2, K_3, \dots$  určíme následujícím způsobem.

$$F(s) = \frac{M(s)}{N(s)} = \frac{M(s)}{k_0(s - s_1)^n(s - s_2)(s - s_3) * \dots}$$

$$F(s) = \frac{C_1}{s - s_1} + \frac{C_2}{(s - s_1)^2} + \dots + \frac{C_n}{(s - s_1)^n} + \frac{K_2}{s - s_2} + \frac{K_3}{s - s_3} + \dots$$

Vzorec pro koeficient  $C_{n-2}$  násobného kořenu

$$C_{n-2} = \frac{1}{2!} \left\{ \frac{d^2}{ds^2} \left[ (s - s_i)^n \frac{M(s)}{N(s)} \right] \right\}_{s=s_i}$$

# Klíčové vzorce pro realizaci derivace s „L“ operátorem

## CALCULUS

## DERIVATIVES AND LIMITS

## Základní vlastnosti:

DERIVATIVE DEFINITION	COMMON DERIVATIVES	CHAIN RULE AND OTHER EXAMPLES
$\frac{d}{dx}(f(x)) = f'(x) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(x+h) - f(x)}{h}$	$\frac{d}{dx}(x) = 1$	$\frac{d}{dx}([f(x)]^n) = n[f(x)]^{n-1}f'(x)$
<b>BASIC PROPERTIES</b>	$\frac{d}{dx}(\sin x) = \cos x$	$\frac{d}{dx}(e^{f(x)}) = f'(x)e^{f(x)}$
$(cf(x))' = c(f'(x))$	$\frac{d}{dx}(\cos x) = -\sin x$	$\frac{d}{dx}(\ln[f(x)]) = \frac{f'(x)}{f(x)}$
$(f(x) \pm g(x))' = f'(x) \pm g'(x)$	$\frac{d}{dx}(\tan x) = \sec^2 x$	$\frac{d}{dx}(\sin[f(x)]) = f'(x)\cos[f(x)]$
$\frac{d}{dx}(c) = 0$	$\frac{d}{dx}(\sec x) = \sec x \tan x$	$\frac{d}{dx}(\cos[f(x)]) = -f'(x)\sin[f(x)]$
<b>MEAN VALUE THEOREM</b>	$\frac{d}{dx}(\csc x) = -\csc x \cot x$	$\frac{d}{dx}(\tan[f(x)]) = f'(x)\sec^2[f(x)]$
If $f$ is differentiable on the interval $(a, b)$ and continuous at the end points there exists a $c$ in $(a, b)$ such that	$\frac{d}{dx}(\cot x) = -\csc^2 x$	$\frac{d}{dx}(\sec[f(x)]) = f'(x)\sec[f(x)]\tan[f(x)]$
$f'(c) = \frac{f(b) - f(a)}{b - a}$	$\frac{d}{dx}(\sin^{-1} x) = \frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\frac{d}{dx}(\tan^{-1}[f(x)]) = \frac{f'(x)}{1+[f(x)]^2}$
<b>PRODUCT RULE</b>	$\frac{d}{dx}(\cos^{-1} x) = -\frac{1}{\sqrt{1-x^2}}$	$\frac{d}{dx}(f(x)g(x)) = f'(x)g(x) + f(x)g'(x)$
$(f(x)g(x))' = f'(x)g(x) + f(x)g'(x)$	$\frac{d}{dx}(\tan^{-1} x) = \frac{1}{1+x^2}$	$\frac{d}{dx}(f(x)^{g(x)}) = f(x)^{g(x)} \left( \frac{g(x)f'(x)}{f(x)} + \ln(f(x))g'(x) \right)$
<b>QUOTIENT RULE</b>	$\frac{d}{dx}(a^x) = a^x \ln(a)$	<b>PROPERTIES OF LIMITS</b>
$\frac{d}{dx}\left(\frac{f(x)}{g(x)}\right) = \frac{f'(x)g(x) - f(x)g'(x)}{[g(x)]^2}$	$\frac{d}{dx}(e^x) = e^x$	These properties require that the limit of $f(x)$ and $g(x)$ exist
<b>POWER RULE</b>	$\frac{d}{dx}(\ln(x)) = \frac{1}{x}, x > 0$	$\lim_{x \rightarrow a}[cf(x)] = c \lim_{x \rightarrow a} f(x)$
$\frac{d}{dx}(x^n) = nx^{n-1}$	$\frac{d}{dx}(\ln x ) = \frac{1}{x}$	$\lim_{x \rightarrow a}[f(x) \pm g(x)] = \lim_{x \rightarrow a} f(x) \pm \lim_{x \rightarrow a} g(x)$
<b>CHAIN RULE</b>	$\frac{d}{dx}(\log_a(x)) = \frac{1}{x \ln(a)}$	$\lim_{x \rightarrow a}[f(x)g(x)] = \lim_{x \rightarrow a} f(x) \lim_{x \rightarrow a} g(x)$
$\frac{d}{dx}(f(g(x))) = f'(g(x))g'(x)$		$\lim_{x \rightarrow a} \left[ \frac{f(x)}{g(x)} \right] = \frac{\lim_{x \rightarrow a} f(x)}{\lim_{x \rightarrow a} g(x)}$ if $\lim_{x \rightarrow a} g(x) \neq 0$
<b>LIMIT EVALUATION METHOD – FACTOR AND CANCEL</b>		$\lim_{x \rightarrow a}[f(x)]^n = \left[ \lim_{x \rightarrow a} f(x) \right]^n$
$\lim_{x \rightarrow 3} \frac{x^2 - x - 12}{x^2 + 3x} = \lim_{x \rightarrow 3} \frac{(x+3)(x-4)}{x(x+3)} = \lim_{x \rightarrow 3} \frac{(x-4)}{x} = \frac{7}{3}$		<b>LIMIT EVALUATIONS AT <math>+\infty</math></b>
<b>L'HOPITAL'S RULE</b>		$\lim_{x \rightarrow \infty} e^x = \infty$ and $\lim_{x \rightarrow -\infty} e^x = 0$
If $\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = \frac{0}{0}$ or $\frac{\pm\infty}{\pm\infty}$ then $\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x)}{g(x)} = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f'(x)}{g'(x)}$		$\lim_{x \rightarrow \infty} \ln(x) = \infty$ and $\lim_{x \rightarrow 0^+} \ln(x) = -\infty$
		If $r > 0$ then $\lim_{x \rightarrow \infty} \frac{c}{x^r} = 0$
		If $r > 0$ & $x^r$ is real for $x < 0$ then $\lim_{x \rightarrow -\infty} \frac{c}{x^r} = 0$
		$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} x^r = \infty$ for even $r$
		$\lim_{x \rightarrow \pm\infty} x^r = \infty$ & $\lim_{x \rightarrow -\infty} x^r = -\infty$ for odd $r$

$$\frac{d}{ds}(c) = (c)' = 0$$

$$\frac{d}{ds}(4) = (4)' = 0$$

$$(cf(s))' = c(f'(s))$$

$$(4f(s))' = 4(f'(s))$$

$$\frac{d}{ds}(s^n) = (s^n)' = ns^{n-1}$$

$$(s^2)' = 2s$$

$$\left(\frac{u}{v}\right)' = \frac{u'v - uv'}{v^2}$$

- Latest News
- Engineering Community
- Online Toolbox
- Technical Discussions
- Professional Networking
- Personal Profiles and Resumes
- Community Blogs and Projects
- Find Jobs and Events

# Matematické nástroje pro popis dynamických soustav

Příklad: 
$$F(s) = \frac{s^2 + s + 3}{(s + 2)^2(s + 1)}$$

Rozklad v parciální zlomky

$$F(s) = \frac{s^2 + s + 3}{(s + 2)^2(s + 1)} = \frac{C_1}{s + 2} + \frac{C_2}{(s + 2)^2} + \frac{K}{s + 1}$$

Pomocný vzorec pro první derivaci zlomku

$$K = \left[ \frac{s^2 + s + 3}{(s + 2)^2} \right]_{s=-1} = 3 \quad C_2 = \left[ \frac{s^2 + s + 3}{s + 1} \right]_{s=-2} = -5 \quad \left( \frac{u}{v} \right)' = \frac{u'v - uv'}{v^2}$$

$$\frac{d}{ds} \left( \frac{s^2 + s + 3}{s + 1} \right) = \frac{(2s + 1)(s + 1) - (s^2 + s + 3)}{(s + 1)^2}$$

$$C_1 = \left[ \frac{d}{ds} \left( \frac{s^2 + s + 3}{s + 1} \right) \right]_{s=-2} = \left[ \frac{(2s + 1)(s + 1) - (s^2 + s + 3)}{(s + 1)^2} \right]_{s=-2} = -2$$

# Matematické nástroje pro popis dynamických soustav

Příklad: 
$$F(s) = \frac{s^2 + s + 3}{(s + 2)^2(s + 1)}$$

$$C_1 = -2; \quad C_2 = -5; \quad K = 3$$

$$F(s) = \frac{s^2 + s + 3}{(s + 2)^2(s + 1)} = \frac{C_1}{s + 2} + \frac{C_2}{(s + 2)^2} + \frac{K}{s + 1} = \frac{-2}{s + 2} + \frac{-5}{(s + 2)^2} + \frac{3}{s + 1}$$

# Cvičení na opakování

*Provedte rozklad přenosu pólů a nul v parciální zlomky*

1. Přechodovou funkci  $H(s) = \frac{0,2}{s(s+0,6)}$

2. Přechodovou funkci  $H(s) = \frac{5}{s(s+2)(s+3)}$

3. Přechodovou funkci  $H(s) = \frac{4}{s(s+2)^2}$

4. Přechodovou funkci  $H(s) = \frac{9}{s(10s+1)(8s+1)}$

5. Přechodovou funkci  $H(s) = \frac{4}{s(0,5s+1)^2}$

# Příklad č. 1

$$\text{Přechodovou funkci } H(s) = \frac{0,2}{s(s+0,6)} = \frac{K_1}{s+0} + \frac{K_2}{(s+0,6)} = \frac{0,3}{s+0} - \frac{0,3}{(s+0,6)}$$

**Pomocný výpočet konstant:**

$$K_1 = \left[ \cancel{(s+0)} \frac{0,2}{\cancel{(s+0)}(s+0,6)} \right]_{s=0} = \frac{1}{3}$$

$$K_2 = \left[ \cancel{(s+0,6)} \frac{0,2}{(s+0)\cancel{(s+0,6)}} \right]_{s=-0,6} = -\frac{1}{3}$$

# Příklad č. 2

$$\begin{aligned} \text{Přechodovou funkci } H(s) &= \frac{5}{s(s+2)(s+3)} = \frac{K_1}{s} + \frac{K_2}{(s+2)} + \frac{K_2}{(s+3)} = \\ &= \frac{5}{6s} - \frac{5}{2(s+2)} + \frac{5}{3(s+3)} = \frac{0,8\bar{3}}{s} - \frac{2,5}{(s+2)} + \frac{1,6}{(s+3)} \end{aligned}$$

**Pomocný výpočet konstant:**

$$K_1 = \left[ \frac{\cancel{(s+0)} \cdot 5}{(s+0)\cancel{(s+2)}(s+3)} \right]_{s=0} = \frac{5}{6} = 0,8\bar{3}$$

$$K_2 = \left[ \frac{\cancel{(s+2)} \cdot 5}{(s+0)\cancel{(s+2)}(s+3)} \right]_{s=-2} = -\frac{5}{2} = -2,5$$

$$K_3 = \left[ \frac{\cancel{(s+3)} \cdot 5}{(s+0)(s+2)\cancel{(s+3)}} \right]_{s=-3} = \frac{5}{3} = 1,6$$



# Příklad č. 3

$$\begin{aligned} \text{Přechodovou funkci } H(s) &= \frac{4}{s(s+2)^2} = \frac{C_1}{(s+2)^1} + \frac{C_2}{(s+2)^2} + \frac{K_2}{s} = \\ &= \frac{-3}{2(s+2)} + \frac{-2}{(s+2)^2} + \frac{1}{s} = \frac{-1}{s+2} + \frac{-2}{(s+2)^2} + \frac{1}{s} \end{aligned}$$

**Pomocný výpočet konstant:**

$$K_2 = \left[ s \frac{4}{s(s+2)^2} \right]_{s=0} = 1$$

$$C_2 = \left[ \frac{4}{s(s+2)^2} \right]_{s=-2} = -2$$

$$C_1 = \frac{1}{1!} \left\{ \frac{d}{ds} \left[ \frac{4}{s(s+2)^2} \right] \right\}_{s=-2} = \frac{1}{1!} \left\{ \frac{-4}{s^2} \right\}_{s=-2} = -1$$

**Pomocný vzorec pro první derivaci zlomku:**

$$\left( \frac{u}{v} \right)' = \frac{u'v - uv'}{v^2}$$

$$\left( \frac{4}{s} \right)' = \frac{0 * s - 4 * 1}{s^2}$$

# Příklad č. 4

$$\text{Přechodovou funkci } H(s) = \frac{9}{s(10s+1)(8s+1)} = \frac{9}{80s(s+0,1)(s+0,125)} =$$

$$\frac{K_1}{s} + \frac{K_2}{s+0,1} + \frac{K_3}{(s+0,125)} = \frac{9}{s} - \frac{45}{s+0,1} + \frac{36}{(s+0,125)}$$

**Pomocný výpočet konstant:**

$$K_1 = \left[ s \frac{9}{80s(s+0,1)(s+0,125)} \right]_{s=0} = 9$$

$$K_2 = \left[ (s+0,1) \frac{9}{80s(s+0,1)(s+0,125)} \right]_{s=-0,1} = -45$$

$$K_3 = \left[ (s+0,125) \frac{9}{80s(s+0,1)(s+0,125)} \right]_{s=-0,125} = 36$$

# Příklad č. 5

$$\begin{aligned} \text{Přechodovou funkci } H(s) &= \frac{4}{s(0,5s+1)^2} = \frac{4}{0,25s(s+2)^2} = \frac{C_1}{s+2} + \frac{C_2}{(s+2)^2} + \frac{K_2}{s} = \\ &= -\frac{16}{s+2} - \frac{8}{(s+2)^2} + \frac{4}{s} \end{aligned}$$

**Pomocný výpočet konstant:**

$$K_2 = \left[ s \frac{4}{0,25s(s+2)^2} \right]_{s=0} = 4$$

$$C_2 = \left[ \frac{4}{(s+2)^2} \frac{1}{0,25} \right]_{s=-2} = -8$$

$$C_1 = \frac{1}{1!} \left\{ \frac{d}{ds} \left[ \frac{4}{(s+2)^2} \frac{1}{0,25s} \right] \right\}_{s=-2} = \frac{1}{1!} \left\{ \frac{-4}{(0,25s)^2} \right\}_{s=-2} = -16$$

**Pomocný vzorec pro první derivaci zlomku:**

$$\left( \frac{u}{v} \right)' = \frac{u'v - uv'}{v^2}$$

$$\left( \frac{4}{0,25s} \right)' = \frac{0 * s - 4 * 0,25}{(0,25s)^2}$$

## Použitá literatura

[1] Ivan Švarc, Branislav Lacko, Ing. Zdeněk Němec, AUTOMATIZACE vydavatelství PC-DIR s.r.o 1995 **str. 42**